

Specifications of DBS700B

Regulated DC Power Supply

Date : Nov 12, 2008

Approved by _____

Tatsuya Mano
Design Manager

Prepared by _____

Mikiko Shimada
Design Engineer

COSEL
COSEL CO.,LTD.

1. Specifications

DBS700B

仕様

1.1 Electric specifications
電気特性

No.	Item	DBS700B12	DBS700B24	DBS700B28	DBS700B36	DBS700B48	Notes
1	VOLTAGE 電圧 [V]		DC 200~400				Rated input voltage: DC280V
2	CURRENT 電流 [A]	2.76 typ	2.76 typ	2.76 typ	2.78 typ	2.73 typ	At rated input and load
3	EFFICIENCY 効率 [%]	90.0 typ	90.0 typ	90.5 typ	90.0 typ	91.0 typ	At rated input and load
4	RATED VOLTAGE 定格電圧 [V]	12	24	28	36	48	
5	RATED CURRENT 定格電流 [A]	58	29	25	19.5	14.5	*1
6	MINIMUM CURRENT 最低電流 [A]	0	0	0	0	0	
7	LINE REGULATION 静的の入力変動 [mV]	40 max	95 max	95 max	95 max	120 max	Minimum ~ Maximum input
8	LOAD REGULATION 静的の負荷変動 [mV]	100 max	190 max	190 max	200 max	240 max	Minimum ~ Rated load
9	TEMPERATURE REGULATION 周囲温度変動 [mV]	120 max 200 max	280 max 480 max	280 max 480 max	360 max 680 max	480 max 960 max	Tc= 0~65°C *2 Tc=-40~100°C *2
10	VOLTAGE ACCURACY 定電圧精度 [mV]	±283 max ±383 max	±283 max ±383 max	±283 max ±383 max	±283 max ±383 max	±336 max ±576 max	Tc= 0~65°C *3 Tc=-40~100°C *3
11	DRIFT 経時ドリフト [mV]	40 max	90 max	90 max	120 max	180 max	*4
12	RIPPLE リップル [mVp-p]	120 max 160 max	120 max 160 max	120 max 160 max	150 max 200 max	200 max 250 max	Tc=0~100°C *5 Tc=-40~0°C *5
13	RIPPLE NOISE リップルノイズ [mVp-p]	150 max 180 max	150 max 180 max	150 max 180 max	200 max 240 max	250 max 400 max	Tc=0~100°C *5 Tc=-40~0°C *5
14	OVERCURRENT PROTECTION 過電流保護 [A]	61.0 min	30.4 min	26.2 min	20.5 min	15.3 min	At rated input Automatic recovery
15	OVERVOLTAGE PROTECTION 過電圧保護 [V]	14.4 min 17.5 max	27.6 min 33.6 max	32.2 min 39.2 max	41.4 min 50.4 max	55.2 min 63.0 max	*6
16	OUTPUT VOLTAGE ADJUSTMENT RANGE 出力電圧可変範囲		Fixed (TRM pin open) (Adjustable 60~110% by external resistor or external voltage)				*7
17	OUTPUT VOLTAGE SETTING 出力電圧設定値 [V]	11.64 min 12.36 max	23.28 min 24.72 max	27.16 min 28.84 max	34.92 min 37.08 max	46.56 min 49.44 max	At rated input and load
18	START-UP TIME 起動時間 [ms]			200 max			At rated input and load

*1 When the temperature of aluminum base plate exceeds 85°C (70°C at 36V, 48V), the output current is limited.
(Refer to 2.1)

→ベースプレート温度が85°C(36Vと48V出力は70°C)を超える場合、出力電流ディレイティングが必要(項2.1参照)。

*2 Tc:Temperature of aluminum base plate.

Tc:アルミニウムベースプレート温度

*3 Fluctuation value of No. 7~9

No. 7~9の変動

*4 Drift shows fluctuation of output voltage for 30 min. to 8 hours after applying input voltage
at rated input/output at 25°C (ambient temperature).

周囲温度25°C、定格入出力にて入力電圧印加後30分~8時間の出力電圧の変化。

*5 Measured by 100MHz Oscilloscope.

100MHz オシロスコープによる。

*6 Recovery from the protection is accomplished by applying 5VDC or less input for at least 5 second.
DC入力を10V以下に低下させ、5秒後再投入で出力が復帰。

*7 When the output voltage exceeds 100% of the rated output voltage, the input voltage is limited.
(Refer to 2.8)

出力電圧を可変し、定格電圧の100%を超える場合、入力電圧ディレイティングが必要(項2.8参照)。

1.2 Others

その他の仕様

No.	Item	Specifications	Measuring conditions and others
ENVIRONMENT 環境条件			
1	TEMPERATURE 動作	OPERATION 動作	-40~100°C Aluminum base plate temperature Non condensing (Refer to 2.1)
2	温度範囲 Temperature range	STORAGE 保存	-40~100°C アルミニウムベースプレート温度による仕様 結露のないこと
3	HUMIDITY 湿度範囲	OPERATION 動作	20~95%RH Non condensing 結露のないこと
4		STORAGE 保存	20~95%RH
5	VIBRATION 耐振動		49.0m/s ² , 10~55Hz, 3minutes period, 1 hour each X, Y and Z axis 49.0m/s ² , 10~55Hz, 周期 3分 X, Y, Z 3方向各1時間 Non-operating Without heat sink 非動作時 ヒートシンクは取り付けない状態
6	IMPACT 耐衝撃		196.1m/s ² , 11ms, once each X, Y and Z axis 196.1m/s ² , 11ms, X, Y, Z 3方向各1回 Non-operating Without heat sink 非動作時 ヒートシンクは取り付けない状態
WITHSTAND VOLTAGE 耐電圧			
7	INPUT-OUTPUT 入力-出力	AC3000V 1minute	Cutoff current is 10mA Temperature 20±15°C
	INPUT-FG 入力-FG	AC2000V 1minute	Cutoff current is 10mA
	OUTPUT-FG 出力 -FG	AC 500V 1minute	Cutoff current is 100mA
	OUTPUT-RC2, 3 出力 -RC2, 3	AC 100V 1minute	Cutoff current is 100mA
INSULATION RESISTANCE 絶縁抵抗			
8	INPUT-OUTPUT 入力-出力	50MΩ min	DC500V Temperature 20±15°C
	INPUT-FG 入力-FG	50MΩ min	DC500V
	OUTPUT-FG 出力 -FG	50MΩ min	DC500V
	OUTPUT-RC2, 3 出力 -RC2, 3	10MΩ min	DC100V
OTHERS その他			
9	LINE NOISE TOLERANCE 入力雑音耐量	1kV 50~1000ns +, -, 0~360°	No malfunction in protection circuit Using an external filter (Refer to 2.3) 保護回路の誤動作なし 外付けフィルター使用
10	COOLING METHOD 冷却方法	Conduction cooling 伝導冷却	
11	AGENCY APPROVED 認定安全規格	UL C-UL EN(TUV)	Refer to 2.14 for approval to safety standard 項2.14 安全規格の認定参照

デイレーティング特性

The unit relies on the aluminum base plate to transfer the heat by conduction cooling to free air. Thus, thermal resistance should be considered when installing the heat sink.

The aluminum base plate temperature must be kept below 100°C. Refer to Fig. 2.1 for aluminum base plate temperature. Refer to Page 1 for characteristics of ripple and ripple-noise in the slanted area of the following chart.

本電源は、伝導冷却（アルミニウムプレートからヒートシンク等への熱伝導による放熱）で使用すること。

ヒートシンク等への取り付けは、熱抵抗を考慮して行うこと。

アルミニウムプレート温度によるデイレーティング特性を図2.1に示す（斜線部のリップル、リップルノイズ仕様は、「1. 電気特性」参照）

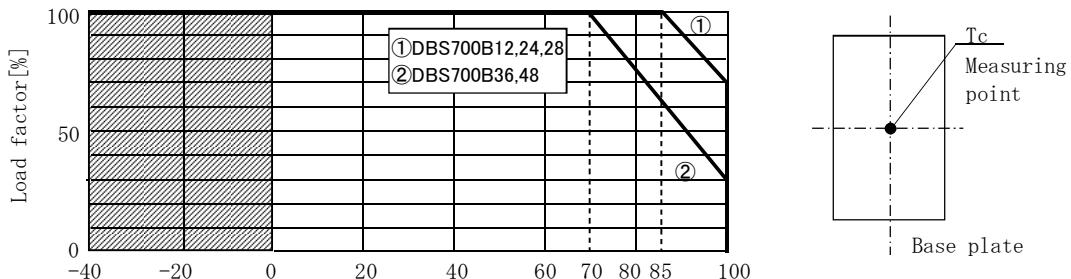


Fig. 2.1 Derating curve and measuring point

2.2 External components

外付け部品

(1) External fuse:F1

外付けヒューズ

External fuse should be installed as shown in Fig. 2.2 since the unit does not come with a fuse. 本電源には、ヒューズを内蔵していないため、図2.2に示すように、外付けのヒューズF1を実装すること。

(2) Noise filter / Decoupling capacitor: Cy

ノイズフィルタ/接地コンデンサ

Noise filter and decoupling capacitor should be installed as Fig. 2.2 for decrease line-noise and to stabilize operation of the unit.

ラインノイズ低減と電源安定動作のため、図2.2のようにノイズフィルタと接地コンデンサCyを接続すること。

(3) External capacitor on the input side:Ci

入力側外付けコンデンサ

When the input voltage rises quickly at start-up (less than 10 μS), install a capacitor (Ci) with more than 47 μF between +VIN and -VIN pins (within 50mm from the pins).

入力電圧の立ち上がりが急峻(10 μS以下)な時は、入力+VINと-VINビン間に(ビンから50mm以内)47 μF以上のコンデンサ:Ciを接続すること。

(4) External capacitor on the output side:Co

出力側外付けコンデンサ

External capacitor Co should be installed on the output side for output stability. 出力安定度向上のため、出力側にコンデンサ:Coを接続すること。

Table 2.1 External capacitor on the output side
出力側外付けコンデンサ

Model	Co[μF]	
	Base plate temperature: Tc=-20°C～+100°C	Base plate temperature: Tc=-40°C～+100°C
DBS700B12	2200	2200×3
DBS700B24	2200	2200×3
DBS700B28	2200	2200×3
DBS700B36	2200	2200×3
DBS700B48	1000	1000×3

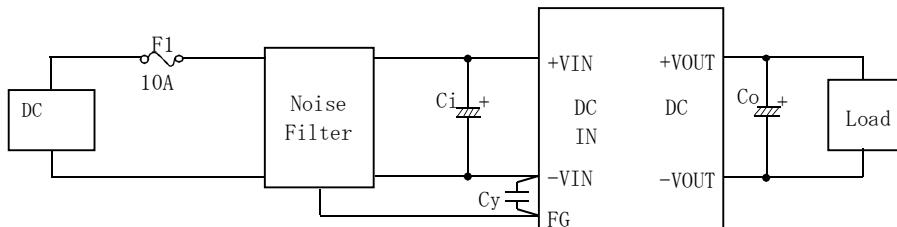


Fig. 2.2 External components
外付け部品

2.3 Measuring method of electrical characteristics 電気特性の測定方法

Electrical characteristics are measured, as shown in the Fig. 2.3, by connecting the input filter and the measuring board. For the numerical value of connected capacitor C_o at measuring board, please refer to Item 2.2. Output voltage is measured at output pin.

電気特性は、図2.3に示すように入力フィルタと測定板を接続して測定する。測定板に接続するコンデンサ: C_o の値は、項番2.2を参照のこと。ただし出力電圧は、出力ピンで測定する。

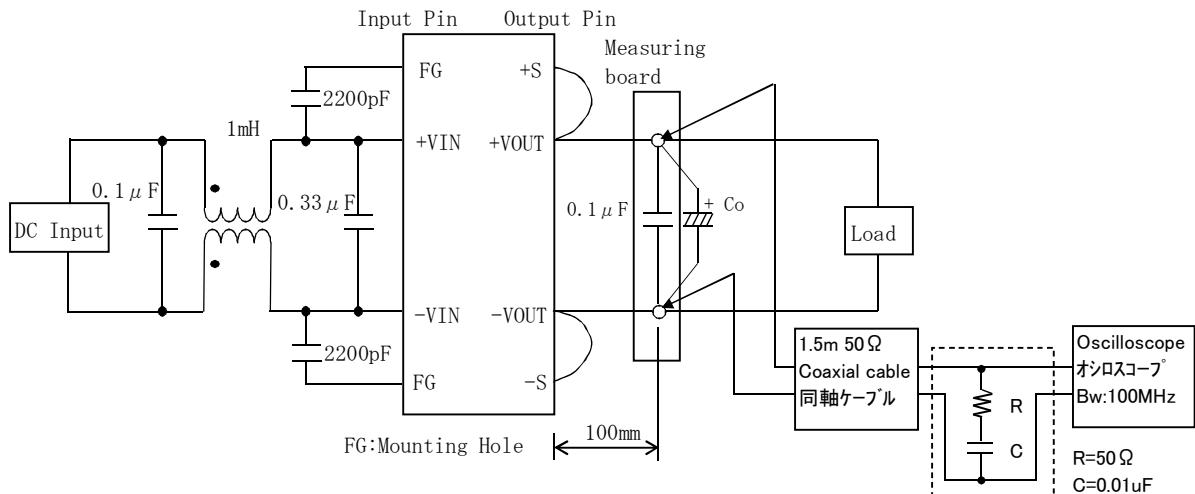


Fig. 2.3 Measuring method of electrical characteristics

2.4 Thermal detection/protection 過熱検知・過熱保護

When overheat is detected, thermal detection signal of TMP turns "L" from "H".

Design of TMP, as shown in Fig. 2.4 and Table 2.2, shows specifications.

When the unit is kept over-heated even after the signaling, the protection function will be activated and simultaneously shut off the output.

In this case, the unit should be cool down, and then recovery from thermal protection is accomplished by cycling the DC input power off for at least 5 seconds, or toggling Remote ON/OFF signal for at least 1 second.

過熱を検知した場合、TMP(過熱検知信号)は "H" → "L" となる。

TMPは、図2.4のように構成されており、この仕様を表2.2に示す。

過熱検知信号出力後も過熱が続く場合は、過熱保護が動作する。過熱保護が動作した場合、出力は停止する。充分冷却後、DC入力を5V以下にし5秒後再投入、または、入力投入のままリモートコントロールをOFFし、1秒後にONすることで出力復帰する。

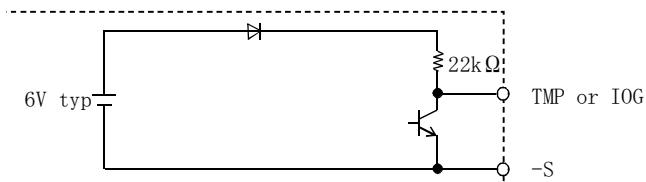


Fig. 2.4 TMP/I OG circuit

Table 2.2 Specifications of TMP/I OG

No.	Item	TMP	I OG
1	Function 機能	Normal operation "H" 正常動作時	Normal operation "L" 正常動作時
		Overheat detection "L" 過熱検知時	Malfunction of inverter "H" インバータ停止時
2	Base pin 基準ピン		-S
3	Level voltage "L" "L"レベル電圧		0.5 V max at 5mA
4	Level voltage "H" "H"レベル電圧		5 V typ
5	Maximum sink current 最大流入電流		10mA max
6	Maximum applicable voltage 最大印加電圧		35 V max

2.5 Inverter Operation Monitor

インバータ動作モニタ

By using the IOG (monitoring for inverter operation) condition of the inverter is kept monitored.

"L" indicates normal operation of the inverter. The following ① or ②, however, makes the IOG signal change from "L" to "H" within 1 second.

Design of IOG is as shown in Fig. 2.4, and Table 2.2 shows specification.

①Malfunction of inverter

②<60% of rated output voltage

*For parallel operation, refer to Item 2.9.

IOG(インバータ動作モニタ)を使用することで、インバータの動作状態をモニタできる。

通常のインバータ動作状態時はLを出力する。ただし、以下のモード①、②に対して、IOGピンは1秒以内にL→Hとなる。

IOGは、図2.4のように構成されており、この仕様を表2.2に示す。

①インバータ動作が停止した場合

②出力電圧が定格の60%以下に低下した場合

*並列運転時の動作については項2.9参照

2.6 Remote ON/OFF

リモートコントロール

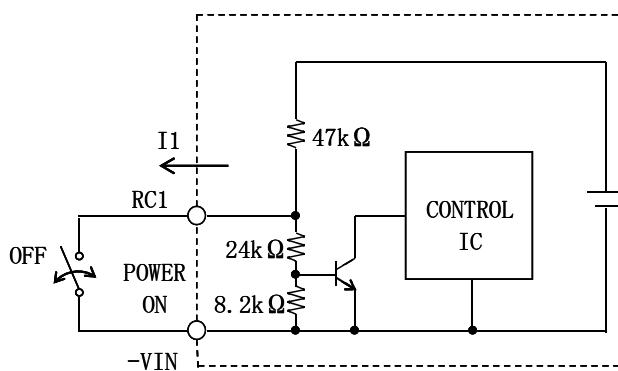
Remote ON/OFF is built-in on both input and output side.

Specifications of remote ON/OFF, as shown in Table 2.3 and Fig. 2.5, shows wiring method for the remote ON/OFF. If remote control is unnecessary, short-circuit between RC1 and -VIN.

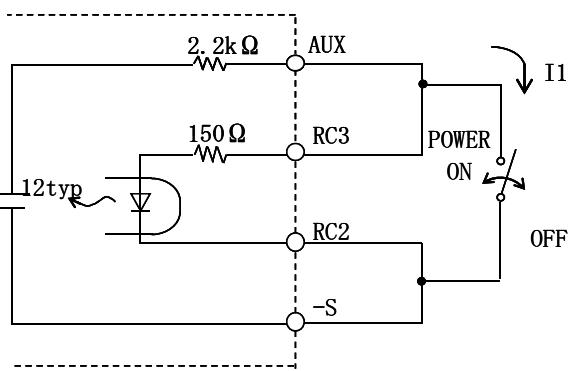
入力側と出力側にそれぞれリモコンを持つ。リモートコントロール仕様を表2.3に、リモートコントロール接続方法(例)を図2.5に示す。またリモコン機能を使用しない場合は、RC1と-VINを短絡する。

Table 2.3 Specifications of remote ON/OFF
リモートコントロールの仕様

No.	Item	RC1	RC2, RC3
1	Input or Output side 入力・出力側	Input side 入力側	Output side 出力側
2	Function 機能	Power ON "L" Power OFF "H"	Power ON "L" Power OFF "H"
3	Base pin 基準ピン	-VIN	-S (RC2)
4	Power ON 出力ON	Short(1.0 V max)	Short(0.5 V max)
5	Power OFF 出力OFF	Open(3.5 V min)	Open(0.1 mA max)
6	Outflow current : I1 流出電流	0.3mA typ	5mA typ
7	Wiring method 接続方法例	Fig. 2.5(a)	Fig. 2.5(b)
8	Maximum rating 最大定格	7 V max	RC3 Sink current:12 mA max



(a) RC1

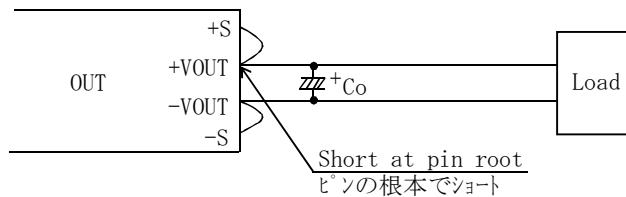


(b) RC2, RC3

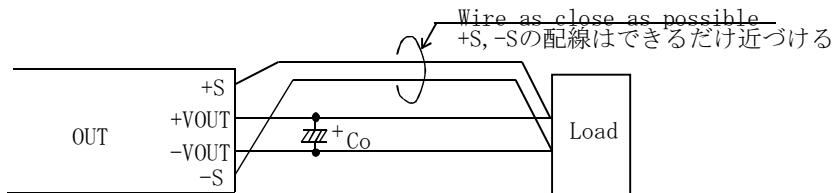
Fig. 2.5 Wiring method for the remote example
リモートコントロール接続方法(例)

2.7 Remote sensing
リモートセンシング

(1) Wiring method without remote sensing
リモートセンシングを使用しない場合



(2) Wiring method with remote sensing
リモートセンシングを使用する場合



2.8 Output voltage adjustment
出力電圧可変

The output voltage control circuit is designed as shown in Fig. 2.6, and output voltage is changeable from 60% to 110% by adjusting TRM voltage with reference point, -S. When the adjustable range exceeds 100% of the rated output voltage, the input voltage range is limited (Fig. 2.7).

出力電圧制御回路は図2.6のように構成されており、-Sを基準としたTRM電圧を可変することで出力電圧を60~110%の範囲内で可変することができる。

ただし、出力電圧調整の範囲が100%を超えるとき、入力電圧デリーティングが必要となる(図2.7参照)。

Remarks : Overvoltage protection may be activated if output voltage is set up over the certain level.

注意 : 出力電圧可変を行う場合、出力電圧の設定を高くし過ぎると過電圧保護回路が動作することがある。

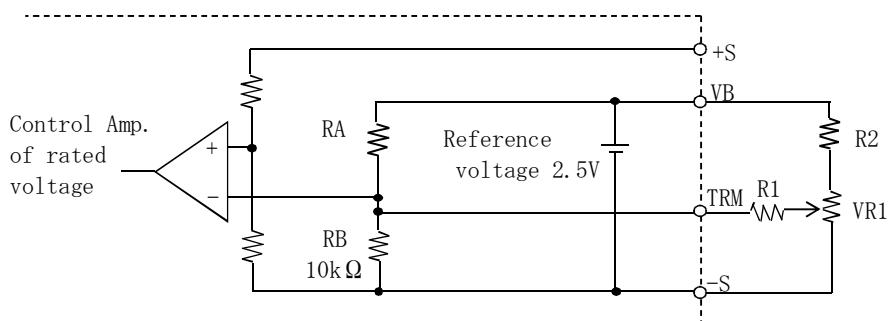


Fig. 2.6 Output voltage control circuit
出力電圧制御回路

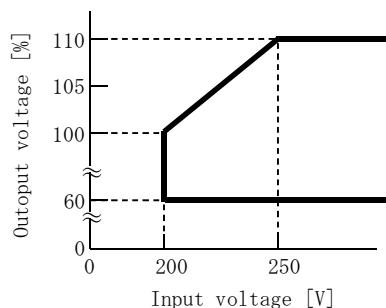


Fig. 2.7 Input voltage derating curve
入力電圧デリーティング

(1) Adjusting method of output voltage by external resistor
外付け抵抗による出力電圧可変方法

By connecting the external potentiometer (VR1) with resistors (R1 & R2), output voltage becomes adjustable, as shown in Fig. 2.6.

外付けポリューム(VR1)と外付け抵抗(R1, R2)を、図2.6のように接続することで、出力電圧を可変できる。

1) Recommended numerical value of the external parts
外付け部品推奨値

Recommended numerical value of the external parts is as shown in Table 2.4. Some VR and R might not meet requirements of fluctuation characteristics of ambient temperature; therefore, cermet type potentiometer ($\leq \pm 300\text{ppm}/^\circ\text{C}$) and metallic film resistor ($\leq \pm 100\text{ppm}/^\circ\text{C}$) are recommended for the best result.

表2.4に、外付け部品推奨値を示す。ただし、使用するポリュームと抵抗の抵抗体種類によっては、周囲温度変動特性が仕様を満足しない場合があるので、ポリュームにはサーメット系(温度係数 $\pm 300\text{ppm}/^\circ\text{C}$ 以下)を使用し、抵抗には金属皮膜系(温度係数 $\pm 100\text{ppm}/^\circ\text{C}$ 以下)を使用することを推奨する。

Table 2.4 Recommended value of external potentiometer & resistor
外付け部品推奨値

No.	Output adjustable range[%] 出力可変範囲	Number of unit 並列台数	External parts value[Ω] 外付け部品定数		
			VR1	R1	R2
1	± 5	Single	75k		
2		2 sets	36k		1k
3		3 sets	24k		
4	± 10	Single	36k		
5		2 sets	18k		910
6		3 sets	12k		

2) Calculation of the output voltage range
出力電圧可変範囲計算

Output voltage range, connecting with VR1, R1, R2, can be calculated by ① or ②.
VR1, R1, R2を接続したときの出力電圧可変範囲は、以下の式①、②の範囲に設定される。

$$\frac{\text{Minimum output voltage}}{\text{可変下限電圧}} = \frac{2.5 \cdot PN \cdot RB \cdot R1}{PN \cdot (RA+RB) \cdot R1 + RA \cdot RB} \cdot VRO \quad \text{-----} \quad ①$$

$$\frac{\text{Maximum output voltage}}{\text{可変上限電圧}} = \frac{2.5 \cdot RB \cdot \{RA \cdot VR1 + PN \cdot (R1 \cdot R2 + R2 \cdot VR1 + VR1 \cdot R1)\}}{PN \cdot (RA+RB) \cdot (R1 \cdot R2 + R2 \cdot VR1 + VR1 \cdot R1) + RA \cdot RB \cdot (R2+VR1)} \cdot VRO \quad \text{-----} \quad ②$$

VRO : Rated output voltage
 定格出力電圧
 PN : Number of units in parallel
 並列接続台数

(2) Output voltage adjusting method by externally applying voltage
外部電圧印加による出力電圧可変方法

By applying the voltage externally at TRM, output voltage becomes adjustable. Output level is able to be calculated by following equation ③; however, external output voltage should be no less than -0.7V and no more than 2.5V.

TRMに外部から電圧を印加することで出力電圧を可変できる。このときの出力電圧は、以下の式③に従う。ただし、外部印加電圧を-0.7V以下、または2.5V以上にしないこと。

$$\frac{\text{Output voltage}}{\text{出力電圧}} = \frac{\text{Applied voltage externally}}{1[\text{V}]} \times \text{Rated output voltage} \quad \text{-----} \quad ③$$

定格出力電圧

2.9 Series and Parallel operation

直列および並列運転

- (1) Series operation is possible

直列運転は可能

- (2) Parallel operation is possible

並列運転は可能

In parallel operation, balancing of output current is made possible by wiring as Fig. 2.8. With this wiring, it is also possible to adjust all output in module by single potentiometer. Total current should not exceed the value calculated by equation ④, and total number of units should be no more than 11 pieces.

+S/-S of each unit should be connected prior to the sensing point wiring.

並列運転時、図2.8の配線をすることによって、各電源の出力電流のバランスをとることができ、かつ、1つのボリュームで全モジュールの出力を可変可能である。なお、出力電流の総和は、④式で求まる値を超えないこと。並列運転台数は、11台以下で使うこと。

+S/-Sは、各ユニット同士接続した上でセンシングポートへつなぐこと。

$$(\text{Total output current in parallel operation}) = (\text{the rated current per unit}) \times (\text{number of unit}) \times 0.9 \quad \text{--- ④}$$

(並列運転時総出力電流) = (1台あたりの定格電流) × (台数) × 0.9

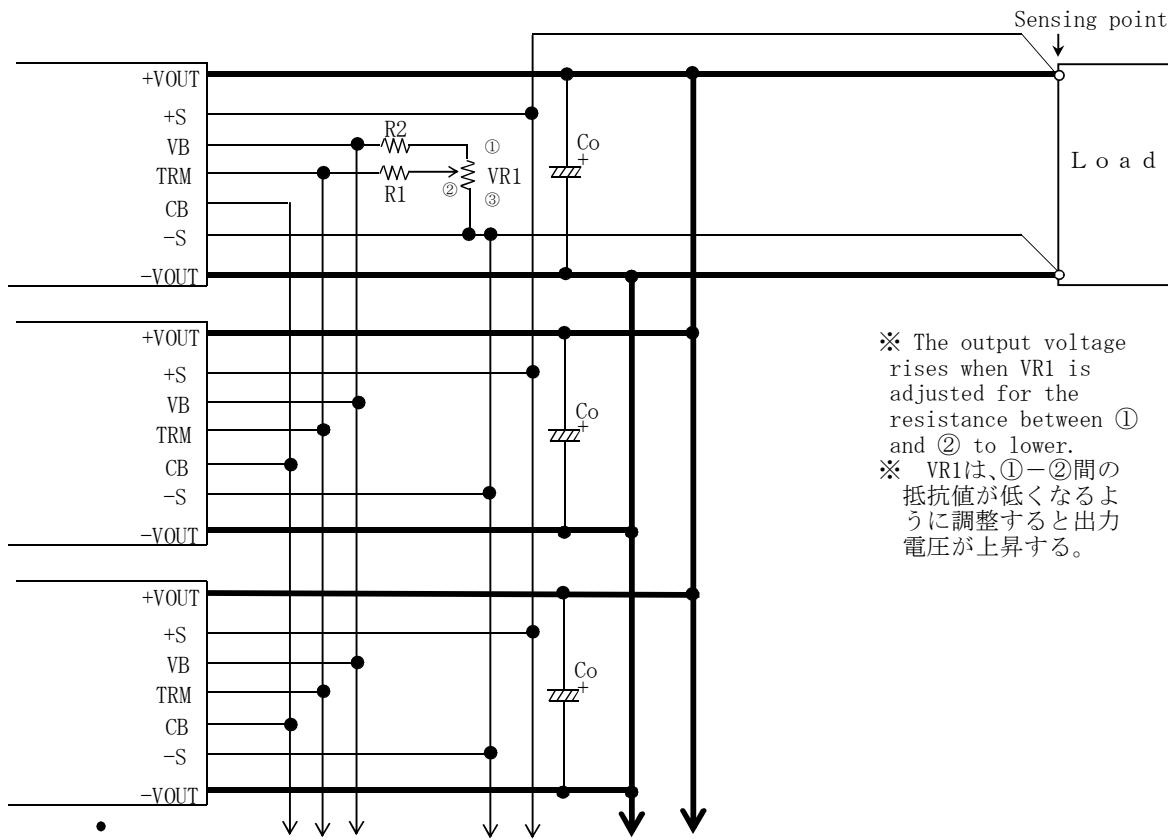


Fig. 2.8 Connecting method in parallel operation (R1・R2・VR1 is not necessary if output voltage adjustment is not required).
並列運転時の接続方法（出力電圧可変不要の時は、R1・R2・VR1不要）

※Remarks for parallel operation

並列運転時の注意事項

- 1) At 10% load factor or less

負荷率10%以下の時

・IOG may turn to be "H".

IOGが"H"になることがある

・Output voltage may slightly rise, 5% max.
出力電圧が若干上昇することがある(5% max)

- 2) DC IN & Remote ON

入力投入、リモートコントロール起動時

・IOG signal becomes irregular for 1 second when DC is applied or remote ON/OFF is turned ON.

IOG信号は入力投入、リモートコントロール起動後約1秒間、不安定となる

- 3) N+1 redundant operation is possible

N+1並列冗長運転は可能

2.10 Operation under abnormal condition

異常状態での使用

Avoid the followings not to cause failure.

次の場合、電源の故障の原因となることがあるので避けること。

- ① Continuous overload

過電流状態が連続した場合

- ② The input voltage is continuous less than DC200V or exceed DC400V.

仕様範囲(DC200~400V)外の入力が印加された場合

- ③ More than rated output voltage is applied to output terminal of power supply.

出力端子に出力電圧以上の電圧が印加された場合

2.11 Stress to the Pin

ビンへのストレス

Avoid applying too much stress onto the pins of the unit since it may cause serious damage.

Accepted numerical value of stress to pins are as shown in Fig. 2.9.

ビンへの過度なストレスは、内部を損傷する恐れがあるので避けること。

ストレスは、図2.9に示す値以下とすること。

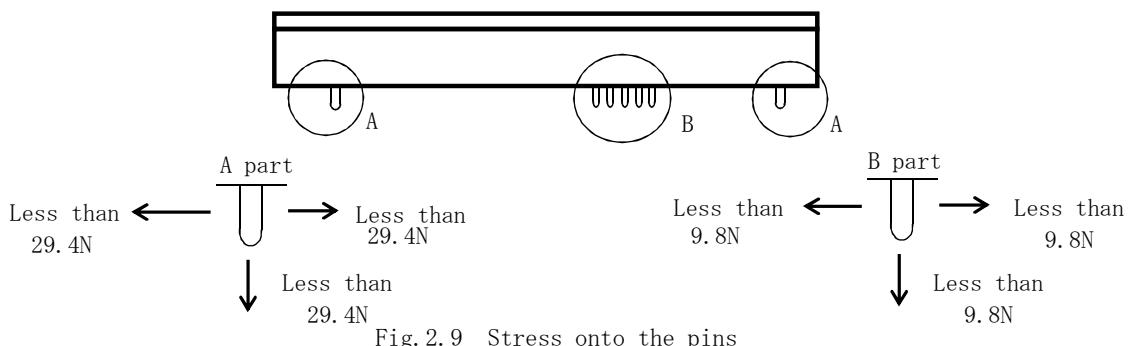


Fig. 2.9 Stress onto the pins

2.12 Soldering

はんだ付け条件

- (1) Flow soldering

フローハンダ

260°C less than 15 seconds

260°C 15秒以下

- (2) Iron soldering

ハンダコテ

- ① DC IN/OUT/RC1 Pin

450°C less than 5 seconds

450°C 5秒以下

- ② Signal Pin

350°C less than 3 seconds (less than 20W)

350°C 3秒以下(20W以下)

2.13 Cleaning

洗浄条件

Clean it with a brush. Prevent fluid from getting inside the unit.

洗浄液が電源内部に浸透しない方法(ブラシ洗浄等)で行うこと。

2.14 Approval to safety standards

安全規格の認定

(1) Safety standard

規格認定

- 1) This power supply is approved by the following safety standard.

本電源は、以下の安全規格認定品である。

① UL60950-1 and C-UL(equivalent to CSA950-1, FILE No. E132067)

② EN60950-1 (TUV FILE R. 50041114)

(2) Conditions of the approval

規格申請時の必要事項

- 1) To apply for safety standard approval using this power supply, the following conditions must be met.

本電源を使用して、規格申請する場合、下記項目を満足すること。

① This unit must be used as a component of the end-use equipment.

本電源は、機器組み込み形として使用すること。

② This unit must be provided with overall enclosure.

本電源が組み込まれた製品には、全体を覆うカバーが必要である。

③ Mounting holes must be connected to safety ground of the end-use equipment, as required for class I equipment.

本電源は、クラスI機器用となっているので、取付穴を筐体の安全アースに2箇所以上接続すること。

④ Input must be filtered and rectified.

入力は、AC平滑以降の直流電圧を使用する。

⑤ Safety approved fuse must be externally installed on input side.

入力には、安全規格認定の外付けヒューズを使用すること。

2) Registered model of UL, C-UL and TUV

UL, C-UL, TUV規格登録製品名

DBS700B12

DBS700B24

DBS700B28

DBS700B36

DBS700B48